https://www.founderchip.com/

气缸是工业现场使用较多的一种执行器,它使用压缩空气作为动力,有两个进气孔,通过控制进气与排气,推动气缸往复运动。一些安全系数较高的气缸还配有抱闸。默认情况下抱闸闭合,气缸不能运动。在通入压缩空气后抱闸打开,气缸可自由运动。今天这篇文章我们来编写一个用于控制气缸往复运动的函数块——FB5022_Cyclinder,它也可用于液压缸的类似场合。

SIEMENS

Ingenuity for life

西门子PLC高级编程语言SCL实例讲解

——气缸控制函数块

https://www.founderchip.com

函数块FB5022_Cyclinder有如下一些特点:

- 支持自动模式和维护(手动)模式。在自动模式下,气缸会运动某个指定的时间,直到时间到达或者触发前进/后退到位反馈信号;在维护(手动)模式下,气缸运动跟随按钮信号,按下按钮运动,松开按钮停止;
- 气缸运动时会使能抱闸松开信号;
- 当同时触发前进/后退请求或者前进/后退的到位信号时,会报告错误;

下面我们来编写函数。

打开博途开发环境,新建函数块FB5022_Cyclinder,添加变量如下图所示:

名		你—————————————————————————————————————	数据类型	默认值	保持	设定值	注释
40	•	Input		1	_		
•		release	Bool	false	非保持		使能气缸运动(1=ok)
4		reqForward	Bool	false	非保持		自动模式下请求前进
•		reqBackward	Bool	false	非保持		自动模式下请求后退
4		btnForward	Bool	false	非保持		维护/手动模式下请求前进
•		btnBackward	Bool	false	非保持		维护/手动模式下请求后退
40		timeForward	Time	T#0ms	非保持		前进的时间
40		timeBackward	Time	T#0ms	非保持		后退的时间
411		mainMode	Bool	false	非保持		维护模式
0 📶		feedbackForward	Bool	false	非保持		前进到位信号
1 📶	•	feedbackBackward	Bool	false	非保持		后退到位信号
2 📶	•	Output					
3 📶		forward	Bool	false	非保持		前进
4 📶		backward	Bool	false	非保持		后退
5 📶		brake	Bool	false	非保持		抱闸(1=打开)
6 📶		error	Bool	false	非保持		1=错误
7 📶	•	InOut					
8		<新增>					
9 📶	•	Static					
0 📶		▶ IEC_Timer_TP_Forward	TP_TIME		非保持	~	前进脉冲定时器
1 📶		▶ IEC_Timer_TP_Backwa	TP_TIME		非保持	~	后退脉冲定时器
2 📶		statTimerForwardQ	Bool	false	非保持	~	前进激活
3 📶		statTimerBackwardQ	Bool	false	非保持		后退激活
4 📶		statForward	Bool	false	非保持		前进
5 📶		statBackward	Bool	false	非保持		后退
6 📶	•	statError	Bool	false	非保持		错误状态
7 📶		statForwardMaint	Bool	false	非保持		维护/手动模式下前进
8 📶		statBackwardMaint	Bool	false	非保持		维护/手动模式下后退
9 📶	•	Temp					
0 📶		tmpReqForward	Bool				前进
1 📶		tmpReqBackward	Bool				后退
2 📶	•	Constant					
3		<新増>					

其中:

①输入参数:

• release: 布尔型, 1=使能函数块;

• reqForward:布尔型,在自动模式下请求前进;

• reqBackward: 布尔型, 在自动模式请求后退;

• btnForward: 布尔型, 维护 (手动) 模式下请求前进;

• btnBackward:布尔型,维护(手动)模式下请求后退;

• timeForward: 时间型, 自动模式下前进的最长时间;

• timeBackward: 时间型, 自动模式下后退的最长时;

• mainMode: 布尔型, 1=维护/手动模式;

• feedbackForward: 布尔型, 前进到位反馈信号;

• feedbackBackward:布尔型,后退到位反馈信号;

②输出参数:

• forward: 布尔型, 前进;

• backward: 布尔型, 后退;

• brake: 布尔型, 抱闸输出控制 (1=松开);

• error: 布尔型, 错误 (1=有错误)

③静态变量和临时变量:

- IEC_Timer_TP_Forward和IEC_Timer_TP_Backward是添加定时器指令时自动生成的多重背景数据块变量;
- 其它变量请看图中解释;

为了便于阅读, 我将代码分成了三个区域: 自动、维护(手动)和控制, 请看下面的图片:

```
IF... CASE... FOR... WHILE.. (*...*) REGION
   1 \sqcap (*
     Copyrights @Founderchip
   3
     功能说明:
   4
         该程序实现气缸的往复运动控制,支持抱闸控制(1=打开抱闸)
   5
     输入参数:
   6
        release : 使能函数块
   7
                     : 请求前进(自动模式下)
   8
         regForward
        reqBackward
btnForward
                     :请求后退(自动模式下)
   9
                     : 请求前进(维护/手动模式下)
  10
                     :请求后退(维护/手动模式下)
        btnBackward
  11
        timeForward : 前进的时间
  12
        timeBackward

    后退的时间

  13
                     : 维护/手动模式
       mainMode
  14
        feedbackForward: 前进到位反馈
  15
        feedbackBackward: 后退到位反馈
  16
  17
     输出参数:
  18
                     : 前进
  19
       forward
                     : 后退
        backward
  20
                     : 抱闸(1=松开)
  21
        brake
                     : 错误(1=有错误)
  22
        error
  23
  24
     作者:
  25
            北岛李工
  26
  27
            2023-6-27
  28
     修改日志:
  29
  30
                                  北岛李工
     2023-6-27 v1.0 版本(首发)
  31
  32
  33
  34 | *)
```

```
35 □REGION autoMode
      // 自动模式(定时器到达时间或遇到前进到位信号停止)
36
      //自动模式下向前运动命令
37
38 🛱
      IF NOT #mainMode AND #regForward AND NOT #regBackward THEN
39
         #tmpReqForward := TRUE;
         RESET TIMER (#IEC Timer TP Backward);
40
41
      END IF;
     //脉冲定时器
42
43 🖨
     #IEC Timer TP Forward(IN := #tmpReqForward,
                           PT := #timeForward,
44
45
                           0 => #statTimerForward();
     //自动模式下向后运动命令
46
47 📥
     IF NOT #mainMode AND #reqBackward AND NOT #reqForward THEN
48
           #tmpReqBackward := TRUE;
          RESET TIMER(#IEC Timer TP Forward);
49
50
     END IF;
     //脉冲定时器
51
52 ់
      #IEC_Timer_TP_Backward(IN := #tmpReqBackward,
53
                           PT := #timeBackward,
54
                            Q => #statTimerBackwardQ);
55 END REGION
56
57 □REGION maintMode
     //维护模式
58
59 //手动模式下前进命令
60 D IF #mainMode AND #btnForward AND NOT #btnBackward THEN
61
       #statForwardMaint := TRUE;
     ELSE
62
63
         #statForwardMaint := FALSE;
     END_IF;
//手动模式下后退命令
64
```

66 IF #mainMode AND #btnBackward AND NOT #btnForward THEN

#statBackwardMaint := TRUE;

#statBackwardMaint := FALSE;

67

68

69

70

72

ELSE

71 END REGION

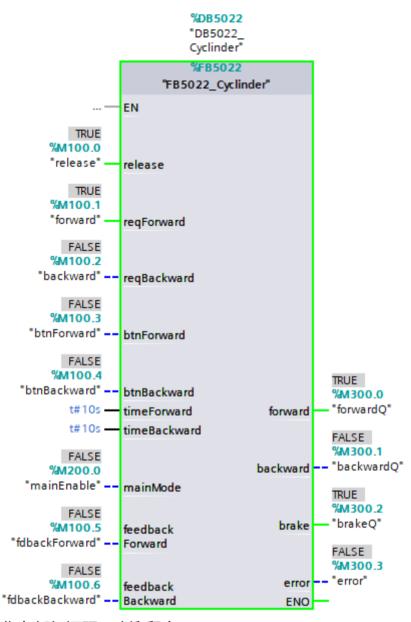
END IF;

```
73 FREGION control
    //具体控制代码
 74
 75
       //错误状态
 76 ់
       IF (#feedbackBackward AND #feedbackForward)
 77
          OR (#regForward AND #regBackward)
 78
           OR (#btnForward AND #btnBackward) THEN
 79
           #statError := TRUE;
 80
      ELSE
           #statError := FALSE;
 81
82
      END IF;
 83
       //前进
 84
 85 ់
       IF #release AND NOT #statError AND NOT #feedbackForward AND
           (#statTimerForwardQ OR #statForwardMaint) THEN
 86
 87
           #statForward := TRUE;
 88
      ELSE
 89
           #statForward := FALSE;
90
      END IF;
91
       //后退
92 🖨
       IF #release AND NOT #statError AND NOT #feedbackBackward AND
93
           (#statTimerBackwardQ OR #statBackwardMaint) THEN
94
           #statBackward := TRUE;
95
      ELSE
96
          #statBackward := FALSE;
97
      END IF;
       //抱闸
98
99 if #statForward OR #statBackward THEN
100
          #brake := TRUE;
101
      ELSE
102
          #brake := FALSE;
103 END_IF;
104 //输出
105
       #forward := #statForward;
106
       #backward := #statBackward;
#error := #statError;
108 END REGION
109
```

在OB1中调用该函数块进行测试,如下图所示:

```
▼ 块标題: "Main Program Sweep (Cycle)"
注释

▼ 程序段 1: test
注释
```

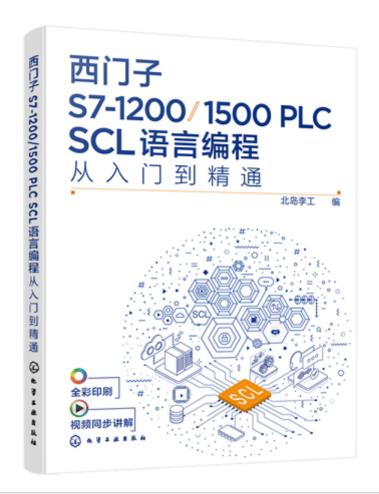


如果你有任何问题,欢迎留言。

下面是西门子SCL编程的文章归档链接:

》》西门子SCL编程入门到精通文章归档《《

我的书《西门子S7-1200/1500 PLC SCL语言编程 ——从入门到精通》从硬件到软件,比较详细的介绍了SCL语言的编程,感兴趣的话可以扫描下面的二维码查看:





识别图中小程序码购买